

УДК 519.622

ДИАГОНАЛЬНЫЕ НЕОДНОКРАТНО НЕЯВНЫЕ МЕТОДЫ РУНГЕ–КУТТЫ

Н.В. Широбоков
e-mail: snv@susu.ac.ru

Южно–Уральский государственный университет, г. Челябинск, Россия

Статья поступила 31 января 2001 г.

В статье приведены обобщения результатов автора [1], только здесь рассматриваются непостоянные диагональные элементы матрицы методов Рунге–Кутты.

1. Основные определения

Коэффициенты диагонального неоднократно неявного s -стадийного метода Рунге–Кутты представим в табличном виде:

$$\begin{array}{c|c} c^T & A \\ \hline & b \end{array},$$

где матрица метода $A = (a_{ij})$ — нижне–треугольная; $b = (b_1, \dots, b_s)$ — веса метода; $c = (c_1, \dots, c_s)$ — абсциссы метода. В дальнейшем предполагается, что веса и абсциссы метода расположены на отрезке $[0; 1]$, причем $c_i \neq c_j$ при $i \neq j$.

Наложим на коэффициенты метода Рунге–Кутты условия:

$$\sum_{i=1}^s b_i = 1, \quad \sum_{j=1}^i a_{ij} = c_i \quad (i = 1, \dots, s), \quad \sum_{i=1}^s b_i c_i = \frac{1}{2}; \quad (1)$$

$$\sum_{i=1}^s b_i c_i^2 = \frac{1}{3}, \quad \sum_{i=1}^s b_i \sum_{j=1}^i a_{ij} c_j = \frac{1}{6}; \quad (2)$$

$$\sum_{i=1}^s b_i c_i^3 = \frac{1}{4}, \quad \sum_{i=1}^s b_i c_i \sum_{j=1}^i a_{ij} c_j = \frac{1}{8}, \quad \sum_{i=1}^s b_i \sum_{j=1}^i a_{ij} c_j^2 = \frac{1}{12}, \quad \sum_{i=1}^s b_i \sum_{j=1}^i a_{ij} \sum_{k=1}^j a_{jk} c_k = \frac{1}{24}. \quad (3)$$

Условия (1) при необходимом количестве производных правой части дифференциального уравнения являются достаточными, чтобы метод Рунге–Кутта имел бы 2-й порядок аппроксимации, условия (1), (2) — 3-й порядок, условия (1), (2), (3) — 4-й порядок [2, с. 130–137].

Функцией устойчивости метода называется

$$R(z) = \frac{\det(E - zA + zeb)}{\det(E - zA)}, \quad (4)$$

где E — единичная матрица; e — вектор–столбец, состоящий из s единиц. Вещественной областью устойчивости называется множество тех вещественных z , при которых $R(z) \leq 1$. Абсолютно устойчивые методы содержат в своей области устойчивости полуинтервал $(-\infty; 0]$.

2. Оптимальные методы

На множестве всех s -стадийных диагональных методов вида при фиксированном отрицательном числе Z рассмотрим функционал

$$J = \max_{z \in [Z; 0]} |R(z) - \exp(z)|, \quad (5)$$

Определение. Диагональный s -стадийный численный метод называется Z -оптимальным, если он доставляет минимум функционалу (5) среди всех диагональных методов с порядком аппроксимации s .

Теорема. Если $s \leq 3$, то функция устойчивости (4) зависит только от диагональных элементов матрицы метода.

Доказательство. Диагональные элементы матрицы метода обозначим через $g_j = a_{jj}$. При $s = 2$ условия (1) записываются в виде:

$$b_1 + b_2 = 1, \quad a_{11} = c_1, \quad a_{21} + a_{22} = c_2, \quad b_1 c_1 + b_2 c_2 = \frac{1}{2}.$$

Подставив полученные значения и $a_{21} = c_2 - g_2$ в функцию устойчивости (4), получаем

$$R(z) = \frac{\left(g_1 g_2 - g_1 - g_2 + \frac{1}{2}\right) z^2 + (1 - g_1 - g_2) z + 1}{(1 - g_1 z)(1 - g_2 z)}.$$

При $s = 3$ из первого, третьего уравнений в (1) и первого уравнения в (2) выражаем веса метода через абсциссы метода. Подставляя найденные веса во второе уравнение (2) с заменой $a_{21} = c_2 - g_2$, $a_{32} = c_3 - g_3 - a_{31}$ (которые вытекают из второго уравнения в (1)), выражаем коэффициент a_{31} через абсциссы метода и диагональные элементы матрицы метода. Эту громоздкую операцию легче всего осуществить с использованием пакета символьных вычислений MAPLE или MATHEMATICA. Эти же пакеты помогут вычислить функцию устойчивости (4):

$$R(z) = \frac{\left(-g_1 g_2 g_3 + g_1 g_2 + g_1 g_3 + g_2 g_3 - \frac{1}{2}(g_1 + g_2 + g_3) + \frac{1}{6}\right) z^3}{(1 - g_1 z)(1 - g_2 z)(1 - g_3 z)} +$$

$$+ \frac{\left(g_1 g_2 + g_1 g_3 + g_2 g_3 - g_1 - g_2 - g_3 + \frac{1}{2}\right) z^2 + (-g_1 - g_2 - g_3 + 1) z + 1}{(1 - g_1 z)(1 - g_2 z)(1 - g_3 z)},$$

т. е. функция устойчивости зависит только от диагональных элементов матрицы метода.

При $s = 4$ нам не удалось получить доказательства аналогичной теоремы. Можно подтвердить ее верность при некоторых фиксированных значениях последней абсциссы метода. Фиксируя, например, $c_4 = 1$ (это важно для приложений к задачам математической физики), из первого и третьего уравнений (1), первого уравнения (2), первого уравнения (3) выражаем веса метода через абсциссы. Учитывая второе уравнение (1), оставшиеся четыре уравнения (2) и (3) представим в виде системы относительно неизвестных c_2 , a_{31} , a_{41} , a_{42} . Методами пакета символьных вычислений MAPLE находим явное выражение указанных неизвестных через g_1 , g_2 , g_3 , g_4 , c_3 . Эти выражения имеют довольно громоздкий вид, поэтому здесь не приводятся. Средствами MAPLE перевычисляем веса и находим функцию устойчивости, которая будет зависеть только от диагональных элементов матрицы метода:

$$R(z) = \left((g_1 g_2 g_3 g_4 - g_1 g_2 g_3 - g_1 g_2 g_4 - g_1 g_3 g_4 - g_2 g_3 g_4 + (g_1 g_2 + g_1 g_3 + g_1 g_4 + g_2 g_3 + g_2 g_4 + g_3 g_4) / 2 - (g_1 + g_2 + g_3 + g_4) / 6 + 1/24) z^4 + (-g_1 g_2 g_3 - g_1 g_2 g_4 - g_1 g_3 g_4 - g_2 g_3 g_4 + g_1 g_2 + g_1 g_3 + g_1 g_4 + g_2 g_3 + g_2 g_4 + g_3 g_4 - (g_1 + g_2 + g_3 + g_4) / 2 + 1/6) z^3 + (g_1 g_2 + g_1 g_3 + g_1 g_4 + g_2 g_3 + g_2 g_4 + g_3 g_4 - g_1 - g_2 - g_3 - g_4 + 1/2) z^2 + (-g_1 - g_2 - g_3 - g_4 + 1) z + 1 \right) / ((1 - g_1 z)(1 - g_2 z)(1 - g_3 z)(1 - g_4 z)).$$

Таким образом, поиск оптимальных методов не выше четвертого порядка сводится к нахождению параметров $g_i \in [0; 1]$, доставляющих минимум функционалу (5). Параметры g_i можно найти с заданной степенью точности (при $s = 2$ точность 0,0001; при $s = 3$ — 0,001; при $s = 4$ — 0,01).

Для $Z = -1$ оптимальными методами являются:

а) $s = 2$, Метод 2

| | | |
|--------|--------------|--------------|
| 0,2176 | 0,2176 | 0 |
| 1 | 0,7757 | 0,2243 |
| | 0,6390593047 | 0,3609406953 |

б) $s = 3$, Метод 3

| | | | |
|-------|--------------|--------------|--------------|
| 0,124 | 0,124 | 0 | 0 |
| 0,5 | 0,37 | 0,13 | 0 |
| 1 | 0,1048012766 | 0,7541987234 | 0,141 |
| | 0,2530036594 | 0,5567375887 | 0,1902587519 |

с) $s = 4$, Метод 4

| | | | | |
|--------------|----------------|---------------|--------------|--------------|
| 0,05 | 0,05 | 0 | 0 | 0 |
| 0,2643835616 | 0,1643835616 | 0,1 | 0 | 0 |
| 0,6666666667 | -0,02404780168 | 0,5907144684 | 0,1 | 0 |
| 1 | 0,4995406888 | -0,2646519541 | 0,6551112653 | 0,11 |
| | 0,1296739820 | 0,3064931964 | 0,4540448508 | 0,1097879709 |

Заметим, что для Метода 2 интервал устойчивости содержит интервал $[-17; 0]$, для Метода 3 — $[-12; 0]$, для Метода 4 — $[-11; 0]$. При численном решении задач математической физики столь малые интервалы устойчивости оказываются недостаточными для устойчивости счета. Если искать оптимальные методы среди методов, содержащих интервал устойчивости $[-100; 0]$, то ими будут:

а) $s = 2$, Метод 2–100

| | | |
|--------|---------|--------|
| 0,9206 | 0,9206 | 0 |
| 0,5 | -0,4293 | 0,9293 |
| | 0 | 1 |

б) $s = 3$, Метод 3–100

| | | | |
|-------|--------------|--------------|--------------|
| 0,312 | 0,312 | 0 | 0 |
| 0,5 | 0,172 | 0,328 | 0 |
| 1 | 1,797090383 | -1,127090383 | 0,33 |
| | 0,6442767607 | 0,1134751773 | 0,2422480620 |

с) $s = 4$, Метод 4–100

| | | | | |
|---------------|---------------|---------------|--------------|--------------|
| 0,38 | 0,38 | 0 | 0 | 0 |
| 0,09021201413 | -0,3197879859 | 0,41 | 0 | 0 |
| 0,6666666667 | -0,0753716856 | 0,3220383523 | 0,42 | 0 |
| 1 | 3,007516785 | -0,6492387213 | -1,798278064 | 0,44 |
| | 0,2474021139 | 0,2339492980 | 0,4012992863 | 0,1173493018 |

Отметим, что Метод 3–100 содержит интервал стабильности $[-109; 0]$, другие же методы являются абсолютно устойчивыми.

3. Численные результаты

Для тестирования предложенных методов рассматривалось уравнение Бюргерса:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = v \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - u \frac{\partial u}{\partial x} \quad (v = \text{const} > 0, \quad 0 \leq x \leq 1, \quad 0 \leq t \leq 1)$$

с заданным точным решением, имитирующим фронт ударной волны [3]:

$$u(x, t) = \frac{1}{1 + \exp\left(\frac{2xv - t}{4v}\right)}.$$

Для решения уравнения применим метод прямых, который приведет к системе обыкновенных дифференциальных уравнений (подробности см. в работе [1]). Оптимальные методы сравнивались с абсолютно устойчивыми неявными методами: Эйлера (Euler), Кранка–Николсона (Crank), Норсетта (Norsett) [4, (3.5.1)] и Барриджа (Barrage) [4, (3.5.3)]. Результаты расчетов приведены в таблице "Погрешность e_2 ". Здесь квадратичная ошибка численных расчетов определяется известной формулой:

$$e_2 = \sqrt{\Delta x \sum_{k=1}^m (u(x_k, 1) - u_k)^2},$$

где $u(x_k, 1)$ и u_k — соответственно точное и приближенное значение решения в момент времени $t = 1$ в расчетных точках x_k переменной x .

Погрешность e_2

| Название метода | $v = 0,01$ | $v = 0,005$ | $v = 0,001$ | $v = 0,001$ | $v = 0,001$ | $v = 0,001$ |
|-----------------|--|---|--|---|--|---|
| | $\Delta t = 1/10$ $\Delta x = 1/50$ | $\Delta t = 1/20$ $\Delta x = 1/100$ | $\Delta t = 1/100$ $\Delta x = 1/500$ | $\Delta t = 1/50$ $\Delta x = 1/500$ | $\Delta t = 1/100$ $\Delta x = 1/400$ | $\Delta t = 1/50$ $\Delta x = 1/400$ |
| Euler | 0,0098 | 0,0050 | 0,0010 | 0,0017 | 0,0011 | 0,0019 |
| Crank | 0,0049 | 0,0024 | 0,0005 | 0,0014 | 0,0007 | 0,0016 |
| Norsett | 0,0048 | 0,0024 | 0,0005 | 0,0014 | 0,0006 | 0,0016 |
| Barrage | 0,0037 | 0,0018 | 0,0004 | 0,0009 | 0,0005 | 0,0010 |
| Метод 2 | 0,0016 | 0,0008 | 0,0002 | ∞ | 0,0003 | 0,0035 |
| Метод 2–100 | 0,0032 | 0,0016 | 0,0003 | 0,0008 | 0,0005 | 0,0010 |
| Метод 3 | 0,0015 | 0,0007 | 0,0001 | ∞ | 0,0003 | ∞ |
| Метод 3–100 | 0,0019 | 0,0009 | 0,0002 | 0,0006 | 0,0003 | 0,0008 |
| Метод 4 | 0,0017 | 0,0009 | 0,0002 | ∞ | 0,0003 | ∞ |
| Метод 4–100 | 0,0019 | 0,0009 | 0,0002 | 0,0005 | 0,0003 | 0,0007 |

Для хорошей аппроксимации по пространственной переменной x шаг Δx выбирался так, чтобы сеточное число Рейнольдса $u\Delta x/\nu$ равнялось бы 2 (кроме последних двух столбцов таблицы). Оказывается, что устойчивость счета по временной переменной t достигается при относительно большом шаге Δx , что объясняется выбором неявных методов. Наилучшие результаты достигаются предложенными в настоящей статье оптимальными методами, несмотря на то, что некоторые методы не являются абсолютно устойчивыми.

Заключение

Построены эффективные методы решения эволюционных задач математической физики, которые найдут применение в гидродинамике для расчета плоских и пространственных течений жидкости с большими числами Рейнольдса. Выяснено, что важную роль в неявных конечно-разностных методах играет выбор сеточного числа Рейнольдса.

Список литературы

1. Широбоков Н.В. Диагонально неявные методы Рунге–Кутты // Известия Челябинского научного центра. — 2001. — Вып. 2. — С. 3—7.
2. Современные численные методы решения обыкновенных дифференциальных уравнений / Под ред. Дж. Холла, Дж. Уатта. — М.: Мир — 1979. — 312 с.
3. Лебедев В.И. Как решать явными методами жесткие системы дифференциальных уравнений // Вычислительные процессы и системы. — 1991. — Вып. 8. — С. 237—291.
4. Деккер К., Вервер Я. Устойчивость методов Рунге–Кутты для жестких нелинейных дифференциальных уравнений. — М.: Мир, 1988. — 332 с.